

林倪敬

mo83117401500094@gmail.com

實驗室: 251 新北市淡水區英專路 151 號 外語大樓 B1



教育程度

私立淡江大學 電機工程學系 學士學位

09/2012-06/2016

私立衛理女子高級中學

09/2009-06/2012

研究領域

控制系統、電腦視覺、機器人

專業課程

嵌入式系統、模糊理論、Arduino 互動裝置程式設計、感測器原理

獲獎紀錄

淡江大學電子系第二屆系友獎學金

06/2013

參加國際機器人實作競賽(2次)

2014-2015

淡江大學工學院大禹獎

05/2015

上銀智慧機器手實作競賽

總冠軍

07/2015

上銀智慧機器手實作競賽-疊疊樂

冠軍

07/2015

上銀智慧機器手實作競賽-機械揮毫

冠軍

07/2015

國際奧林匹克機器人全國總決賽競賽

佳作

09/2015

程式語言

C/C++、Verilog、LabVIEW、VHDL

研究經驗

專題生 智慧型控制實驗室 指導教授：翁慶昌教授 07/2014-06/2016

模組化夾爪之研製

- 模組化夾爪最大的優點，能使夾爪可快速更換，提高生產效率。
- 運用機構、電路與程式設計，使夾爪能夾取不同形狀及大小的物體，我主要負責設計電路置入機構中，另外，撰寫符合夾爪的程式。
- 能透過手臂輸入命令，讓夾爪完成不同狀態動作，包括夾取、開至極限、鬆開、設定寬度等動作。